

电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

EBR-05LE

马达直接安装型
●适用马达功率：100W

型号表示方法

EBR - 05 L E - 00 - 02 0050 N NN - M 1 N N

A 本体尺寸
05 本体宽度54mm

B 马达
L 无

C 马达安装方法
E 直接安装

D 行程
0050 50mm
(每50mm)
0400 400mm

F 刹车
N 无

G 安装马达规格
M 安装马达规格请
Y 根据右表进行选择。
P

H 马达功率
1 100W

I 原点传感器 ※1
N 无
C 有

J 限位传感器 ※1
N 无
B 有

厂商	100W
三菱电机	M
欧姆龙	M
山洋电气	M
台达电子	M
安川电机	Y
基恩士	Y
松下	P
博世力士乐	P

※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一项为“无”时，另一项也请选择“无”。

※ 马达型号请参阅第21页。

规格

适用马达功率	100W 伺服马达			
驱动方式	滚珠丝杆 φ12			
行程 mm	50~400			
导程 mm	2	5	10	20
最大可搬送重量：kg ※1	水平	30	30	15
	垂直	10	10	5
最快速度 mm/s	100	250	500	1000
额定推力 ※1 N	854	341	170	85
重复精度 mm	±0.01			
空转 ※2 mm	0.1以下			
使用环境温度、湿度	0~40℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)			
保存环境温度、湿度	-10~50℃(不得冻结)、 35~80%RH(不得结露)			
环境	无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘			

※ 伸出量的允许负载重量参照第28~29页。
※1 额定推力、最大可搬送重量是假设安装的马达可输出额定转矩时的参考值。
※2 隙动差(lost motion)，机械啮合装置中，旋进与旋出至同一位置的读数之差。

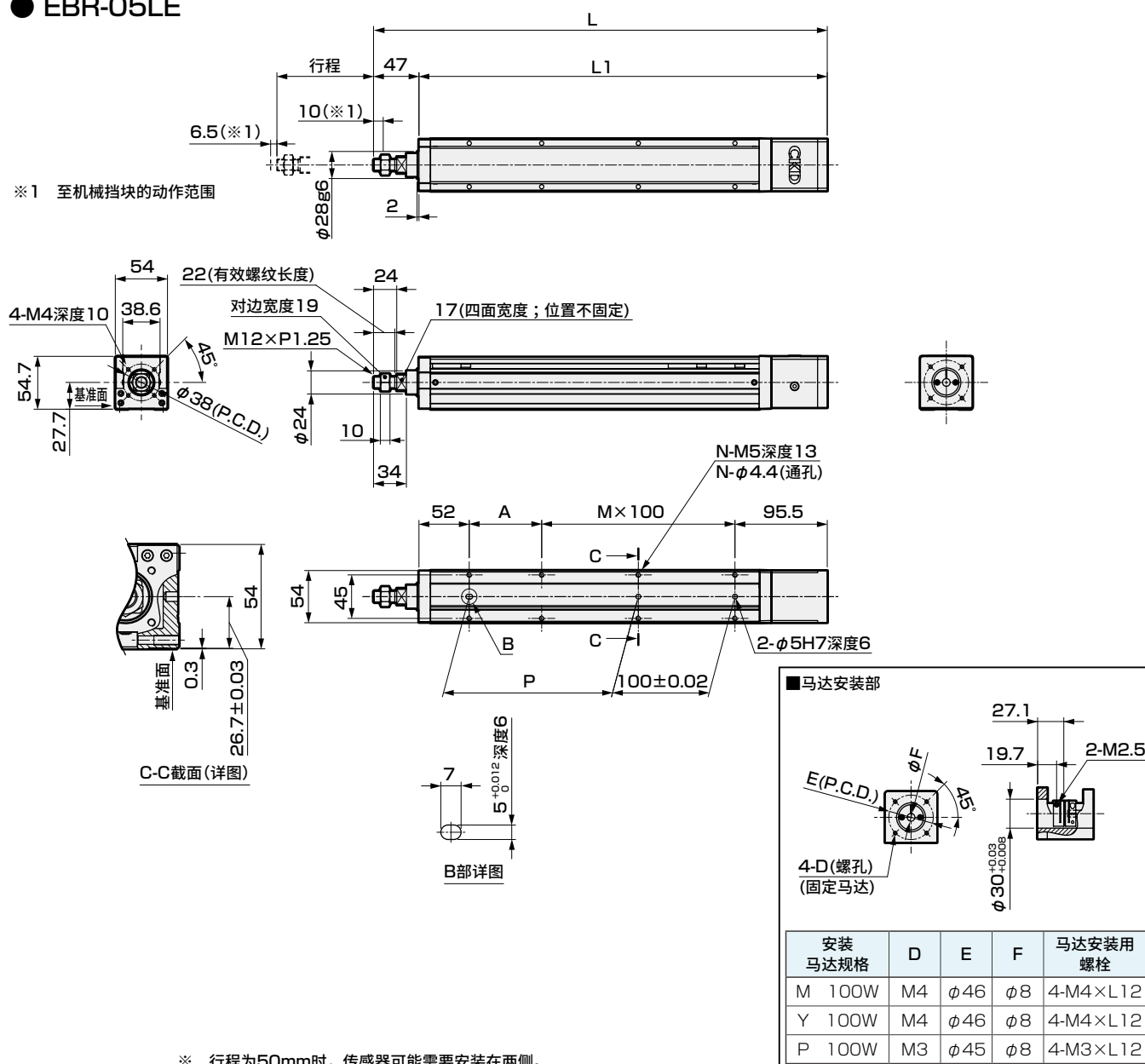
行程和最快速度

(mm/s)		
行程	50~250	300~400
导程		
2	100	85
5	250	200
10	500	400
20	1000	850

※ 最快速度是指客户安装的马达可输出3000rpm时的转速。
最快速度受到行程的限制。请勿以超限速度运行。

外形尺寸图 马达直接安装

● EBR-05LE



行程符号	0050	0100	0150	0200	0250	0300	0350	0400
行程 (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
L	319.5	369.5	419.5	469.5	519.5	569.5	619.5	669.5
L1	272.5	322.5	372.5	422.5	472.5	522.5	572.5	622.5
A	25	75	25	75	25	75	25	75
M	1	1	2	2	3	3	4	4
N	6	6	8	8	10	10	12	12
P	25	75	125	175	225	275	325	375
重量(kg)	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.0

附件一览

【马达安装用部件】

安装马达规格	联轴器	马达安装用螺栓	
		尺寸	数量
M	安装后发货	M4	4
Y		M4	4
P		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器的规格, 请参阅第33页。



电动执行器(无马达型) 导向内置式活塞杆型

EBR-08LE

马达直接安装型

●适用马达功率：200W

型号表示方法

EBR - 08 L E - 00 - 05 0050 N NN - M 2 N N

●A本体尺寸

08	本体宽度82mm
----	----------

ⓑ 马达

L	无
---	---

◎马达安装方向

E	直接安装
---	------

④ 导程

05	5mm
----	-----

10	10mm
----	------

20	20mm
----	------

行程

0050	50mm
}	(每50mm)
0700	700mm

F 刹车

N	无
---	---

④安装马达规格

M	安装马达规格请 根据右表进行选 择。
Y	
P	

④ 马达功率

2	200W
---	------

①原点传感器 ※1

N	无
---	---

C	有
---	---

●限位传感器

N	无
---	---

B	有
---	---

厂商	200W
三菱电机	M
山洋电气	M
台达电子	M
安川电机	Y
基恩士	Y
松下	P
欧姆龙	P
博世力士乐	P

※1 原点传感器与限位传感器为组件。任一项为“无”时，另一项也请选择“无”。

规格

适用马达功率		200W 伺服马达		
驱动方式		滚珠丝杆 $\phi 16$		
行程	mm	50~700		
导程	mm	5	10	20
最大可搬送重量：kg ※1	水平	50	30	12
	垂直	15	8	2.5
最快速度	mm/s	250	500	1000
额定推力 ※1	N	683	341	174
重复精度	mm	± 0.01		
空转 ※2	mm	0.1以下		
使用环境温度、湿度		0~40℃ (不得冻结)、 35~80%RH (不得结露)		
保存环境温度、湿度		-10~50℃ (不得冻结)、 35~80%RH (不得结露)		
环境		无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘		

※ 伸出量の允许负载重量参照第28～29页。

※1 额定推力、最大可搬送重量是假设安装的马达可输出额定转矩时的参考值。

※2 隙动差(lost motion)，机械啮合装置中，旋进与旋出至同一位置的读数之差。

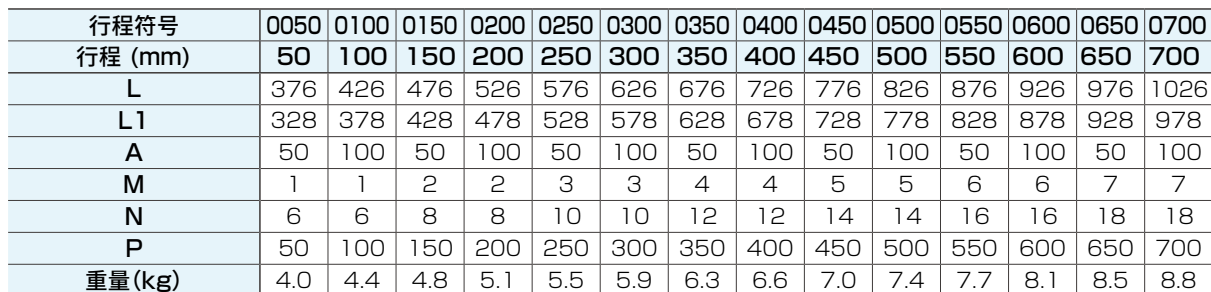
行程和最快速度

(mm/s)

行程 导程	50~300	350~700
5	250	200
10	500	400
20	1000	850

※ 最快速度是指客户安装的马达可输出3000rpm时的转速。
最快速度受到行程的限制。请勿以超限速度运行。

● EBR-08LE



【马达安装用部件】

安装马达规格	联轴器	马达安装用螺栓	
		尺寸	数量
M	安装后发货	M4	4
Y		M4	4
P		M3	4

【原点传感器、限位传感器】

厂商	型号	附带数量
KITA	KT-32N-2M	3

※ 关于传感器的规格，请参阅第33页。